Número:		Nome:	
---------	--	-------	--

## 1. TLA+ (10 pontos)

Considere o seguinte algoritmo distribuído cujo objectivo é calcular o máximo identificador de todos os nós envolvidos: os nós começam com um valor idêntico ao seu identificador único; a qualquer momento podem fazer *broadcast* desse valor para todos os outros nós; quando um nó recebe um valor de outro nó atualiza o seu próprio valor para conter o máximo do valor recebido e do valor anterior. Podemos especificar este protocolo em TLA+ da seguinte forma, onde N é o número de nós, id é uma função que devolve o identificador de cada nó, value é uma função variável que armazena o valor de cada nó, sent é uma função variável que indica se um nó já enviou o seu valor para todos os outros, e inMsgs é uma função variável que contém as mensagens recebidas por cada nó.

- a) Especifique o predicado Init, que caracteriza o estado inicial do algoritmo (1 ponto).
- b) Especifique a ação Send, onde o nó i faz broadcast do seu valor para todos os outros (2 pontos).
- c) Especifique a ação Rcv, onde o nó i recebe um valor (2 pontos).
- d) Especifique as seguintes propriedades expectáveis neste algoritmo (3 pontos):
  - 1) Uma vez verdadeiro, o sent de cada nó fica verdadeiro para sempre.
  - 2) O valor de cada nó nunca decresce.
  - 3) Quando o algoritmo termina (i.e. todos os broadcasts foram efectuados e todas as mensagens lidas) o valor de todos os nós é igual ao identificador máximo.
- e) Especifique propriedades (falsas) cujos contra-exemplos correspondam a possíveis traços onde se verifica o seguinte (2 pontos):
  - 1) Os nós fazem broadcast dos seus ids por ordem (começando no nó 0 até ao N-1).
  - 2) Todos os nós fazem broadcast dos seus ids antes de qualquer valor ter sido recebido.

Número:	Nome:

## 2. Why3 (10 pontos)

O foco deste exercício é o mesmo algoritmo distribuído considerado no Exercício 1.

Consideramos o seguinte modelo em WhyML de um sistema de n\_nodes nós, tendo cada um uma fila de espera de mensagens (note que na especificação em TLA+ se usava um conjunto para armazenar as mensagens recebidas, mas aqui será usada uma lista) e duas variáveis locais sent e value. Cada nó tem associado um identificador único, e as mensagens trocadas são precisamente estes identificadores.

```
type node = int
 val constant n_nodes : int
 axiom n_nodes_ax : 2 <= n_nodes</pre>
 type id = int
 val function id node : id
 axiom uniqueIds : forall i j :node. id i = id j \langle - \rangle i=j
 type msg = id
 type world = { value : map node id ;
                sent : map node bool ;
                inMsgs : map node (list msg) }
 predicate initWorld (w:world) = . . .
 predicate inv (w:world) = . . .
 let rec ghost function broadcast (w:world) (n:int) (sndr:node) : map node (list msg)
   requires { 0<=n<=n_nodes /\ 0<=sndr<n_nodes }</pre>
   ensures { ... }
   variant { n }
 = if n=0 then w.inMsgs
   else let inb = broadcast w (n-1) sndr
        in if sndr = n-1 then inb else inb[n-1 < -inb[n-1] + + Cons (id sndr) Nil]
 predicate send_enbld (w:world) (h:node) = 0<=h<n_nodes /\ not w.sent[h]</pre>
 let ghost function send (w:world) (h:node) : world
   requires { send_enbld w h }
   ensures { inv w -> inv result }
 = { value = w.value ;
     sent = w.sent[h<-true];</pre>
     inMsgs = broadcast w n_nodes h }
 predicate rcv_enbld (w:world) (h:node) = . . .
 let ghost function rcv (w:world) (h:node) : world
   requires { rcv_enbld w h }
   ensures { inv w -> inv result }
goal correctness : forall w :world. reachable w -> . . .
```

- a) Complete a definição do predicado initWorld que identifica as configurações iniciais do sistema (2 pontos).
- b) A função broadcast é auxiliar para a definição da ação send. Constrói recursivamente o map contendo as filas de mensagens dos diferentes nós depois de um broadcast efectuado pelo nó sndr, num sistema com configuração w. Acrescente a esta função um conjunto de pós-condições que descrevam em termos lógicos o que a função faz (utilize a palavra reservada result para se referir ao resultado da função) (2 pontos).
- c) Complete a definição do predicado rcv\_enbld e da ação rcv (2 pontos).
- d) Complete a definição do goal correctness que exprime a seguinte propriedade: quando o algoritmo termina (i.e. todos os broadcasts foram efectuados e todas as mensagens lidas), o valor de todos os nós é igual ao identificador máximo. Considere que está definida a constante maxId\_global, tal como na formalização do algoritmo de Chang-Roberts (2 pontos).
- e) Finalmente, defina um invariante indutivo que permita a prova da propriedade anterior. Para isso, considere o que pode ser dito sobre o value de um nó k e sobre as suas mensagens, tendo em conta os brodcasts que tenham já sido feitos. O invariante deverá incluir também informação sobre o limite superior (maxId\_global) para os valores de todas as mensagens em espera, bem como dos valores dos values dos diferentes nós (2 pontos).